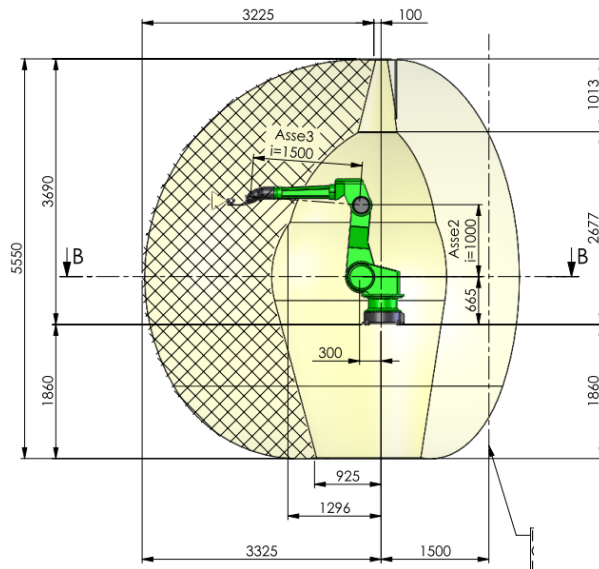




Knickarmroboter in der Standardversion mit sechs Achsen ausgeführt mit einem hohlen Handgelenk. Die Versorgungsleitungen werden durch den Horizontalarm bis zum Handgelenk geführt und somit vor Verschmutzung geschützt.

Der mechanische Aufbau -mit einer verkürzten Vertikalarm- ermöglicht in Verbindung mit einer 7. Achse die Lackierung von langen Werkstücken in engen Arbeitsräumen.

Der Roboter kann mit der Fördererbewegung synchronisiert werden und in der Bewegung dem Werkstück folgen. Aufgrund der hohen Tragkraft kann ein Rotationszerstäuber montiert oder bis zu drei Lackierpistolen aufgenommen werden.



TECHNISCHE EIGENSCHAFTEN	
SPEZIFIKATION:	
Anzahl der Roboterachsen	6 + 1
Anzahl der externen Achsen	6
Aktionsbereich (max. Radius)	3.300
Tragkraft am Handgelenk	10 kg
Montage	Boden - Decke - Wand auf Verfahrrachse
Programmierung	Self- Learning - Point-to-Point - Off-Line
Gewicht des Roboters	780 kg
Robotergrundfläche	
UMGEBUNG	
Ex-Schutz	IP 65
Umgebungstemperatur	+0°C bis +40°C
Relative Luftfeuchte	max. 75%, bei konstanter Temperatur
Ex-Schutz	Gas Kategorie : II 2 G EEx p II T4
OPTIONEN	
Förderbandsynchronisation	
Line Tracking	
Automatische Steuerung der Lackierparameter	
Teleservice/Fernwartung	
Offline Programmierung	

