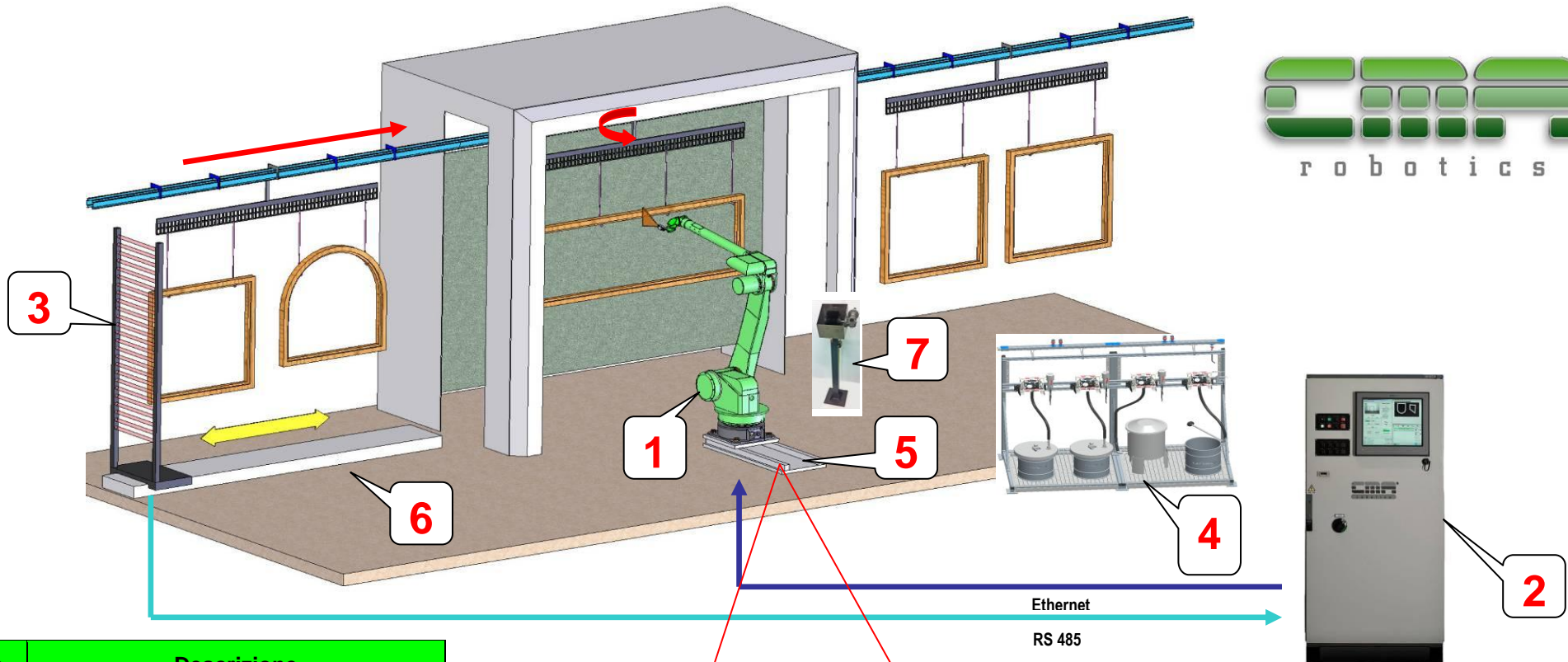
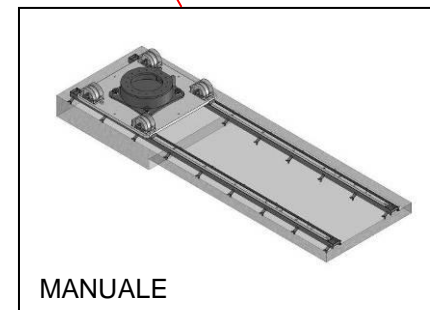
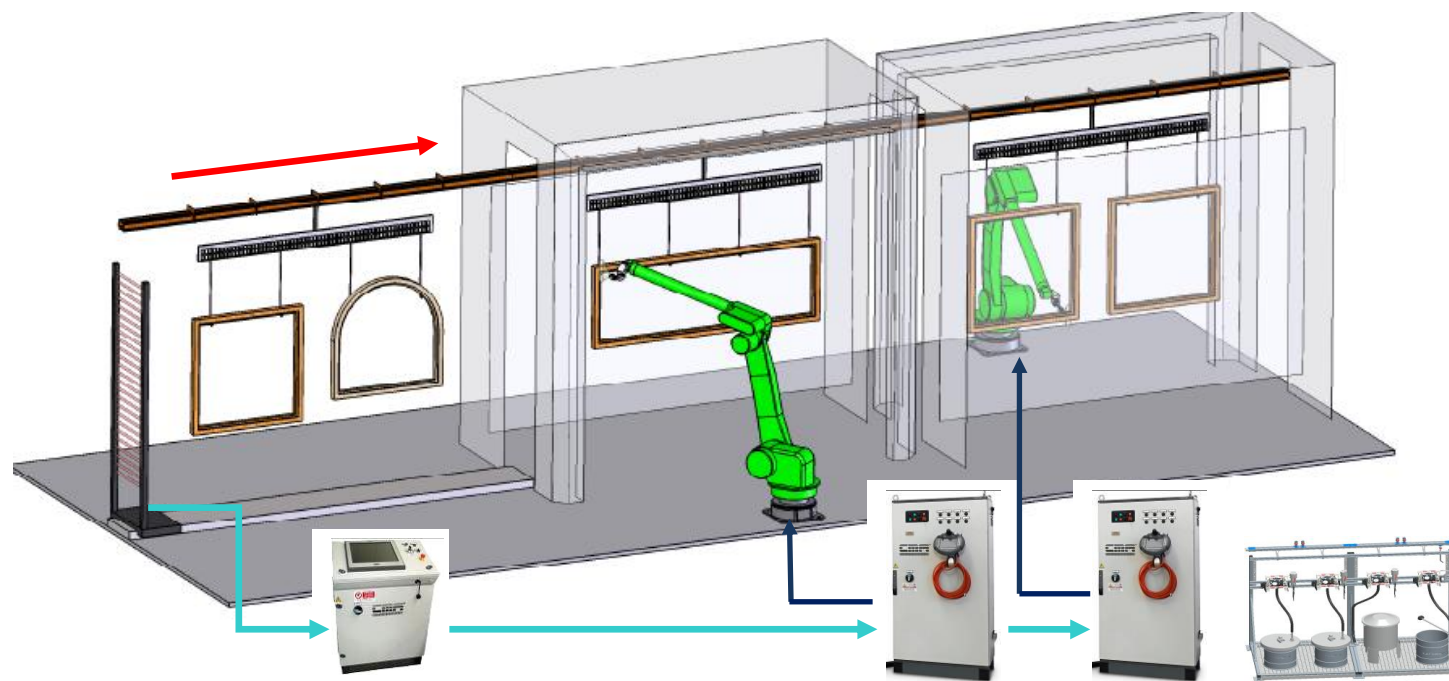


# LINEA DI VERNICIATURA SERRAMENTI "A.W.P.S. 1"

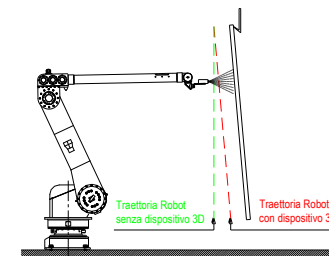


Pos.	Descrizione
1	Robot GR-6100
2	Quadro gestione Robot
3	Scanner ottico
4	Gruppo pompe
5	Guide spostamento robot ( optional )
6	Slitta barriera laser ( optional )
7	Lava pistola automatico ( optional)





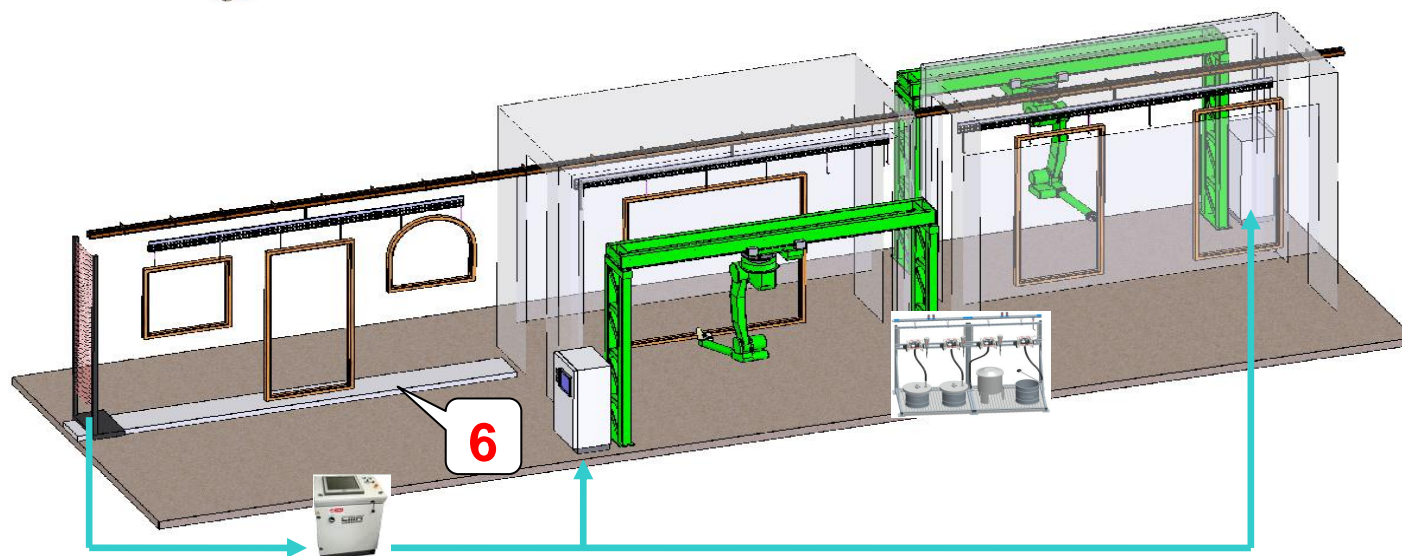
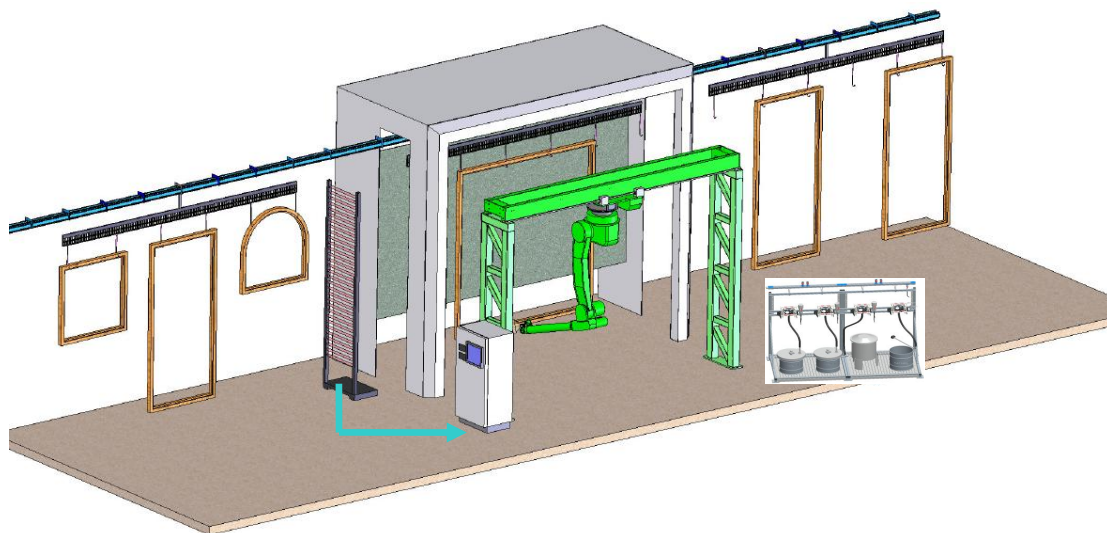
**“A.W.P.S. 1”  
doppio**



**LRD-3D1**

Code	Descrizione
<b>AWPS 1</b>	n.1 Robot GR-6100 + n.1 Barriera laser fissa H = 3000 mm
<b>AWPS 1</b>	<b>n.2</b> x Robot GR-6100 + n.1 Barriera laser fissa H = 3000 mm
<b>GSR-M</b>	Guide spostamento robot manuale mt. 4 <b>(5)</b>
<b>GSR-A</b>	Guide spostamento robot automatico <b>mt. 1 (5)</b>
<b>BSR</b>	Base sollevamento robot h=400-1000 mm
<b>LPA</b>	Lava pistola automatico <b>(7)</b>
<b>SVHP</b>	Gruppo di spruzzatura completo (WAGNER) <b>(4)</b>
<b>CCO</b>	Cambio colore automatico ( predisposto 10+ 2 colori)
<b>LRD-3D1</b>	Controllo laser della inclinazione pezzi
<b>LRD-3D2</b>	Controllo laser della inclinazione e spessore pezzi
<b>ALSO-S 1</b>	Asse lineare di scansione ottico x serramenti <b>(6)</b>
<b>AWPS-GI</b>	Gestione impianto da locale (quadro robot)
<b>AWPS-GIR</b>	Gestione impianto da PC remoto (zona carico)
<b>COND</b>	Condizionatore quadro robot ( 1 quadro )
<b>CAM</b>	Telecamera zona Robot + display (1 camera + 1 display)

## LINEA DI VERNICIATURA SERRAMENTI "A.W.P.S. 3"



**"A.W.P.S. 3"**  
doppio

Code	Descrizione
AWPS 3	n.1 Robot GR-6100 + n.1 Barriera laser fissa H = 3000 mm
AWPS 3	n.2 x Robot GR-6100 + n.1 Barriera laser fissa H = 3000 mm
LPA	Lava pistola automatico
SVHP	Gruppo di spruzzatura completo (WAGNER)
CCO	Cambio colore automatico ( predisposto 10+ 2 colori)
LRD-3D1	Controllo laser della inclinazione pezzi
LRD-3D2	Controllo laser della inclinazione e spessore pezzi
ALSO-S 1	Asse lineare di scansione ottico x serramenti (6)
AWPS-GI	Gestione impianto da locale (quadro robot)
AWPS-GIR	Gestione impianto da PC remoto (zona carico)
COND	Condizionatore quadro robot ( 1 quadro )
CAM	Telecamera zona Robot + display (1 camera + 1 display)

## GRUPPI DI SPRUZZATURA WAGNER “ SVHP “

ROBOTS	CODICE	DESCRIZIONE
N° 01	<b>SVHP 1+1E</b>	01 Pompa Cobra (40-10) + 01 pompa Evo Motion + pistola GA 4000 + GA 250 (spurgo) + 01 MT
N° 01	<b>SVHP 2+1E</b>	02 Pompa Cobra (40-10) + 01 pompa Evo Motion + pistola GA 4000 + CRC + GA 250 (spurgo) + 02 MT
N° 01	<b>SVHP 2+1C</b>	02 Pompa Cobra (40-10) + 01 <b>pompa Cobra</b> + pistola GA 4000 + CRC + GA 250 (spurgo) + 02 MT
N° 01	<b>SVHP 3+1E</b>	03 Pompa Cobra (40-10) + 01 pompa Evo Motion + pistola GA 4000 + CRC + GA 250 (spurgo) + 02 MT
N° 01	<b>SVHP 3+1C</b>	03 Pompa Cobra (40-10) + 01 <b>pompa Cobra</b> + pistola GA 4000 + CRC + GA 250 (spurgo) + 02 MT
N° 01	<b>SVHP 4+1E</b>	04 Pompa Cobra (40-10) + 01 pompa Evo Motion + pistola GA 4000 + CRC + GA 250 (spurgo) + 02 MT
N° 02	<b>SVHP-2+1E-2</b>	02 Pompa Cobra (40-25) + 01 pompa Evo Motion + pistola GA 4000 + CRC + GA 250 (spurgo) + 02 MT
N° 02	<b>SVHP 2+1C-2</b>	02 Pompa Cobra (40-25) + 01 <b>pompa Cobra</b> + 2 pistola GA 4000 + CRC + GA 250 (spurgo) + 02 MT
N° 02	<b>SVHP 3+1E-2</b>	03 Pompa Cobra (40-25) + 01 pompa Evo Motion + 2 pistola GA 4000 + CRC + GA 250 (spurgo) + 02 MT
N° 02	<b>SVHP 3+1C-2</b>	03 Pompa Cobra (40-25) + 01 <b>pompa Cobra</b> + 2 pistola GA 4000 + CRC + GA 250 (spurgo) + 02 MT
N° 02	<b>SVHP 4+1E-2</b>	04 Pompa Cobra (40-25) + 01 pompa Evo Motion + 2 pistola GA 4000 + CRC + GA 250 (spurgo) + 03 MT
N° 02	<b>SVHP 4+1C-2</b>	04 Pompa Cobra (40-25) + 01 <b>pompa Cobra</b> + 2 pistola GA 4000 + CRC + GA 250 (spurgo) + 03 MT